

信州大学 M1上濱孝文



<u>名前</u> 上濱孝文

<u>所属</u>

信州大学大学院 総合理工学研究科 修士 1年



研究内容

LIDAR





- TA実験(Telescope Array)
 - 超高エネルギー宇宙線観測
 - 大気蛍光望遠鏡
- CLFシステム(Central Laser Facility)
- 大気透明度解析
 - 大気透明度算出手順
 - 別LIDARシステムとの大気透明度比較、評価
- まとめ

SHINSHU Telescope Array (TA) 実験

<u>TA実験</u>

目的 : 超高エネルギー宇宙線(10¹⁸eV以上)の起源解明 観測サイト : 米国ユタ州ミラード郡デルタ(砂漠地帯)



SHINSHU 大気蛍光望遠鏡(Fluorescence Detector : FD)







SHINSHU Central Laser Facility (CLF)







- ・水冷式YAGレーザーで蛍光波長域光を垂直に射出 ▶標準光源としての役割
- ・3箇所のFDステーションの中心の視野範囲内に配置
- 射出したレーザーの側方散乱光をFDで受光
 ▶3台のFDsta.でVAOD(大気透明度)解析が可能

VAOD(Vertical Aerosol Optical Depth):エアロゾルによる光学的厚さ, 消散係数を積分







エアロゾルが浮遊している大気 エアロゾルが浮遊していない大気 scattering 基準 诵常 scattering Rayleigh Rayleigh 5km 5km Aerosol + Rayleigh Rayleigh н θ CLF CLF FD FD

(通常) Np(H) = ET_{AS}(H)T_{Ray}(H)(S_{AS} + S_{Ray})T_{AS}(L)T_{Ray}(L)

(基準) Np_{ideal}(H) = E'T_{Ray}(H)S_{Ray}T_{Ray}(L) ①水平方向に対して大気状態が一定 ②解析高度が5km以上(大気分子が支配的)⁽¹ $\frac{Np(H)}{Np_{ideal}(H)} = \frac{E}{E'} exp\left[-\tau_{AS}(H)\frac{sin\theta+1}{sin\theta}\right]$ T = exp[-\tau] T_{AS}(L) = T_{AS}(H)/sinθ S : 微分散乱係数 T : 大気透明度 H : 散乱点の高さ L : 散乱点 - FD間距離 \tau : VAOD

1)T. Tomida, "宇宙線望遠鏡計画における大気透明度の研究", PhD thesis ,University of Yamanashi, 43- 45(2012).



$$\tau_{\rm AS}(H) = -\frac{\sin\theta}{\sin\theta + 1} \log\left(\frac{Np(H)/E}{Np_{\rm ideal}(H)/E'}\right)$$

2015/09~2016/09の 1年間の742イベントで解析



(基準大気)エアロゾルによる散乱を受けていない 5km以上の高度においても受光量が高い ▶ノーマリゼーション後の受光量が高いイベントを基準大気と選定





















別の2つの解析期間,計3年分のVAODの算出を行った



冬にVAODが低く,夏にVAODが高い傾向 ▶今後,モデリングによる大気補正を検討



Telescope Array実験における バイスタティックライダーを用いた大気透明度測定

<u>まとめ</u>

目的:FD解析における宇宙線エネルギー決定精度の向上 ▶CLFシステムにおける大気透明度(VAOD)を算出,解析

VAOD解析:CLFシステムでのVAODは大気透明度として機能する値

● 現行のVAOD算出装置TA-LIDARの分布と相関

<u>今後の展望</u>

VAODによるFD宇宙線データに大気補正を行い, 宇宙線解析での大気影響における宇宙線エネルギーの 系統誤差の算出



1)T. Tomida, "宇宙線望遠鏡計画における大気透明度の研究", PhD thesis, University of Yamanashi, 43-45(2012).

Back up







SHINSHU Central Laser Facility (CLF)





$$\boldsymbol{\tau}_{AS}(\boldsymbol{H}) = -\frac{\sin \boldsymbol{\theta}}{\sin \boldsymbol{\theta} + 1} \log \left(\frac{Np(H)/\boldsymbol{E}}{Np_{ideal}(H)/\boldsymbol{E}'} \right)$$







レーザーエネルギーE(赤)

出力比 × Probe2(mJ)



2015/09~2016/09の 1年間のCLFイベントで解析





抽出データの内のNp/Eの上位10dataの中心値をNp_{ideal}(H)/E'とする



300shotsのレーザー出力の平均値分布





$$\tau_{\rm AS}(H) = -\frac{\sin\theta}{\sin\theta + 1} \log\left(\frac{\rm Np(H)/E}{\rm Np_{ideal}(H)/E'}\right)$$



解析期間、全CLFイベントに対して、 N p (H)/E (全ての大気状態)を算出 比較の基準となるNp_{ideal}(H)/E (綺麗な大気状態)を選定

1mJあたりのFD受光量が高い

・ ・ 基準となる大気Np_{ideal}(H)/Eとする







<u>光軸上に雲が存在する(Hazy)</u>



例.高度6km付近に雲が存在

5.5kmまでは雲の影響を受けていない

大気透明度によるFD大気較正を可能な限り行いたい

→受光強度から雲が存在する高さを記録し、 VAOD算出に使えるデータを抽出







高度5km以上において、大気分子の分布が支配的(TA-LIDAR) ▶5km以上の別高度でもVAODは同量である



別高度 (H > 5km)で同量程度のVAODが得られた



CLFから等距離に配置された3台のFD(BRM,LR,MD) ▶別ロケーションでもVAODは同量程度である



別ロケーションにおいて同量程度のVAOD

term2	5km	6km	term3	5km	6km
BRM	0.048	0.053	BRM	0.035	0.041
LR	0.049	0.057	LR	0.041	0.051



1年の解析期間でそれぞれ基準大気の値を選定 ▶3年分のVAODを算出



BRM(5km)	VAOD中央値 ±分布幅(1 <i>σ</i>)	エントリー数
2012/01~2013/01	$0.048\substack{+0.011\\-0.028}$	780
2013/07~2014/09	$0.035\substack{+0.007\\-0.015}$	697
2015/09~2016/09	$0.041\substack{+0.011\\-0.021}$	742

別解析期間でのVAODの 最頻値,分布幅,分布の形に相関





